

1. gyakorlat

1. $(Z_t)_{t \in \mathbb{Z}}$ független standard normálisok sorozata és a, b, c konstansok. A következő folyamatok közül melyek stacionáriusak? A stacionárius folyamatokra határozzuk meg a várható érték és kovariancia függvényüket.

$$\begin{array}{ll} \text{(a)} & X_t = a + bZ_t + cZ_{t-1}, & \text{(b)} & X_t = a + bZ_0, \\ \text{(c)} & X_t = Z_1 \cos(ct) + Z_2 \sin(ct), & \text{(d)} & X_t = Z_0 \cos(ct), \\ \text{(e)} & X_t = Z_t \cos(ct) + Z_{t-1} \sin(ct), & \text{(f)} & X_t = Z_t Z_{t-1}. \end{array}$$

2. Az alábbi egészen értelmezett függvények közül melyek stacionárius idősorok autokovariancia függvényei:

(a) $f(h) = (-1)^h$

(b) $f(h) = 1 + \cos \frac{h\pi}{2} + \cos \frac{h\pi}{4}$ (c) $f(h) = 1 + \cos \frac{h\pi}{2} - \cos \frac{h\pi}{4}$

(d) $f(h) = \begin{cases} 1 & \text{ha } h = 0, \\ .4 & \text{ha } h = \pm 1, \\ 0 & \text{egyébként.} \end{cases}$ (e) $f(h) = \begin{cases} 1 & \text{ha } h = 0, \\ .6 & \text{ha } h = \pm 1, \\ 0 & \text{egyébként.} \end{cases}$

3. Legyen U egyenletes eloszlású $[0, 1]$ -n. Írjuk fel U -t kettes számrendszerben $U = \sum_{k>0} 2^{-k} X_k$. Mutassuk meg, hogy a $V_n = \sum_{k>0} X_{n+k} 2^{-k}$, $n \geq 0$ sorozat erősen stacionárius és számítsuk ki a kovariancia függvényét.

4. Legyen ϕ karakterisztikus függvény. Mutassuk meg, hogy

$$|\phi(t) - \phi(s)| \leq \sqrt{2|1 - \phi(t-s)|}$$

Mutassuk meg, hogy ez akkor is igaz, ha ϕ pozitív szemidefinit és $\phi(0) = 1$. (Útmutatás: Írjuk fel ϕ -ből képzett, $0, t, s$ értékekhez tartozó 3×3 -as pozitív szemidefinit mátrixot. Vonjuk le az utolsó sort és oszlopot a másodikból. Gondoljuk meg, hogy az így kapott 2×2 -es mátrix is pozitív szemidefinit és számítsuk ki a determinánsát.)

5. Tegyük fel, hogy az X stacionárius folyamat kovarianciafüggvénye olyan, hogy $f(z) = 1_{\{z \in [-\pi/2, \pi/2]\}}$ választással előáll

$$R_X(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(z) e^{izn} dz$$

alakban. Teljesül-e az, hogy $\sum_{k \in \mathbb{Z}} |R_X(k)| < \infty$?

6. Legyen $c : [0, \infty)^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $c(s, t) = \min(s, t)$. Mutassuk meg, hogy c pozitív definit, azaz

$$\sum_{j,k} c(t_k, t_j) z_j \bar{z}_k \geq 0$$

minden $0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n$ és $z_1, \dots, z_n \in \mathbb{C}$ esetben, és csak akkor nulla, ha mindegyik z_k az.

7. Legyen X stacionárius Gauss folyamat, nulla várható értékkel és $R_X(t)$ kovariancia függvénnyel. Számítsuk ki X^2 és X^3 kovariancia függvényét.

8. Legyen U egyenletes eloszlású $[-\pi, \pi]$ -n és V tőle független Q eloszlású ($Q([-\pi, \pi]) = 1$) változó. Mutassuk meg, hogy $X_n = \exp(i(U - nV))/(2\pi)$ komplex értékű stacionárius sorozatot definiál, melynek spektrális eloszlása Q , azaz

$$\text{cov}(X_n, X_{n+k}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{iku} Q(du),$$

minden $k \in \mathbb{Z}$ -re.

Problem class 1

1. Let $(Z_t)_{t \in \mathbb{Z}}$ be independent standard Gaussian. Let a, b, c be real constants. Which of the following are stationary processes? Let us determine their expectation and covariance function.

- (a) $X_t = a + bZ_t + cZ_{t-1}$, (b) $X_t = a + bZ_0$,
 (c) $X_t = Z_1 \cos(ct) + Z_2 \sin(ct)$, (d) $X_t = Z_0 \cos(ct)$,
 (e) $X_t = Z_t \cos(ct) + Z_{t-1} \sin(ct)$, (f) $X_t = Z_t Z_{t-1}$.

2. Which of the functions $f : \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{R}$ below can appear as covariance function of a stationary process?

- (a) $f(h) = (-1)^h$
 (b) $f(h) = 1 + \cos \frac{h\pi}{2} + \cos \frac{h\pi}{4}$ (c) $f(h) = 1 + \cos \frac{h\pi}{2} - \cos \frac{h\pi}{4}$
 (d) $f(h) = \begin{cases} 1 & \text{ha } h = 0, \\ .4 & \text{ha } h = \pm 1, \\ 0 & \text{egyébként.} \end{cases}$ (e) $f(h) = \begin{cases} 1 & \text{ha } h = 0, \\ .6 & \text{ha } h = \pm 1, \\ 0 & \text{egyébként.} \end{cases}$

3. Let U be uniform on $[0, 1]$ and let it be written as $U = \sum_{k>0} 2^{-k} X_k$, where $X_k \in \{0, 1\}$. Show that the process $V_n = \sum_{k>0} X_{n+k} 2^{-k}$, $n \geq 0$ is strongly stationary. Calculate its covariance function. (Hint: show first that the X_k are independent.)

4. Show that for a characteristic function ϕ

$$|\phi(t) - \phi(s)| \leq \sqrt{2|1 - \phi(t-s)|}$$

holds for all $s, t \in \mathbb{R}$. Show that this hold if we only assume that ϕ is positive semidefinite with $\phi(0) = 1$. (Hint: use the 3×3 matrix corresponding to ϕ and the values $0, t, s$. Subtract the last row and column from the second. The 2×2 matrix thus obtained remains positive semidefinite. Calculated its determinant.)

5. Assume that the covariance function of a stationary X can be written as

$$R_X(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(z) e^{izn} dz,$$

where $f(z) = 1_{\{z \in [-\pi/2, \pi/2]\}}$. Is it possible that $\sum_{k \in \mathbb{Z}} |R_X(k)| < \infty$?

6. Let $c : [0, \infty)^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $c(s, t) = \min(s, t)$. Show that c is positive semidefinite. That is,

$$\sum_{j,k} c(t_k, t_j) z_j \bar{z}_k \geq 0$$

for all $0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n$ and $z_1, \dots, z_n \in \mathbb{C}$.

7. Let X be stationary and Gaussian with zero mean. Its covariance function is denoted $R_X(t)$. Calculate the covariance functions of X^2 and X^3 .

8. Let U be uniform on $[-\pi, \pi]$ and let V be independent from it with law Q where $Q([-\pi, \pi]) = 1$. Show that $X_n = \exp(i(U - nV))/\sqrt{2\pi}$ is a complex-valued stationary process whose covariance can be represented as

$$\text{cov}(X_n, X_{n+k}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{iku} Q(du),$$

for all $k \in \mathbb{Z}$.